



**CONFERENCIA: CP-WALKER. PLATAFORMA ROBÓTICA
PARA LA REHABILITACIÓN Y EL ENTRENAMIENTO DE
LA MARCHA EN PACIENTES CON PARÁLISIS CEREBRAL.
ACTIVIDAD 40 ANIVERSARIO DE LA ESCUELA DE
INGENIERÍAS INDUSTRIALES**



Ponente: Cristina Bayón Calderón. Estudiante de doctorado de CSIC

Lugar: Salón de Grados, Escuela de Ingenierías Industriales

Día y hora: 25 de enero de 2016, 20:30. Duración aprox. 30 minutos

La Parálisis Cerebral (PC) es un trastorno permanente de la postura y el movimiento, debido a una lesión no progresiva en el cerebro antes de que su desarrollo y crecimiento sean completos. Los trastornos son permanentes, pero no son invariables, y causan limitaciones para realizar actividades.

El principal objetivo de CP-Walker es desarrollar y validar una plataforma robótica que sirva de apoyo a las terapias de rehabilitación post-quirúrgica y reduzca el tiempo de rehabilitación. Este objetivo es alcanzado mediante el desarrollo de una plataforma robótica (Andador Inteligente + exoesqueleto + neuroprótesis) controlada por una interfaz multimodal que sirva de canal de comunicación entre la persona con PC y la terapia de rehabilitación. Mediante el uso de esta plataforma robótica, el usuario puede experimentar una marcha autónoma en un entorno real de rehabilitación. El dispositivo robótico CP-Walker proporciona al paciente una estructura que rehabilita sus patrones de marcha y previene deformaciones óseas.

A la finalización se realizará una demo con el robot que se está desarrollando.

Colabora en la organización: Asociación Benito Mahedero